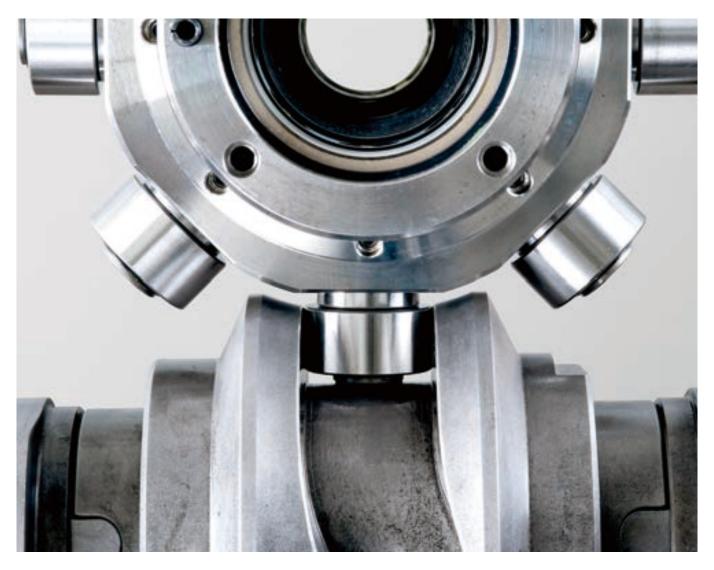
Pascal 90°index table

高速・高精度・高剛性

ローラギアカム駆動&ハースカップリングロック 90°インデックステーブル





model MDX

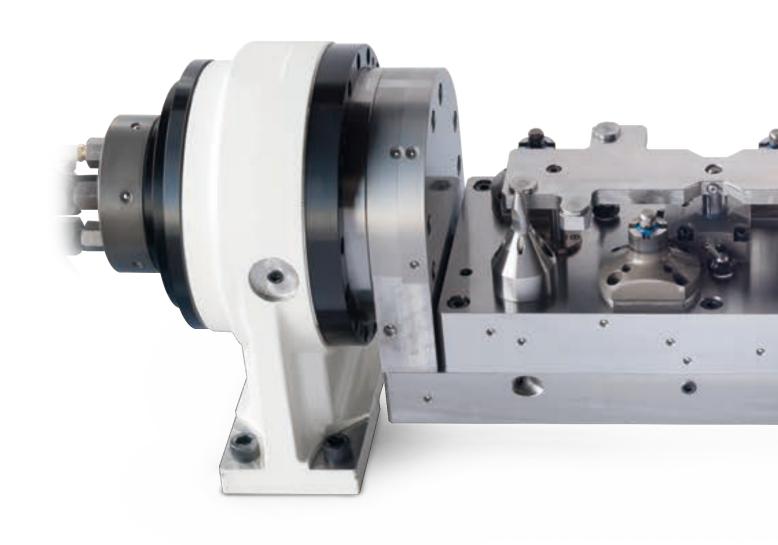
Pascal 90°index table

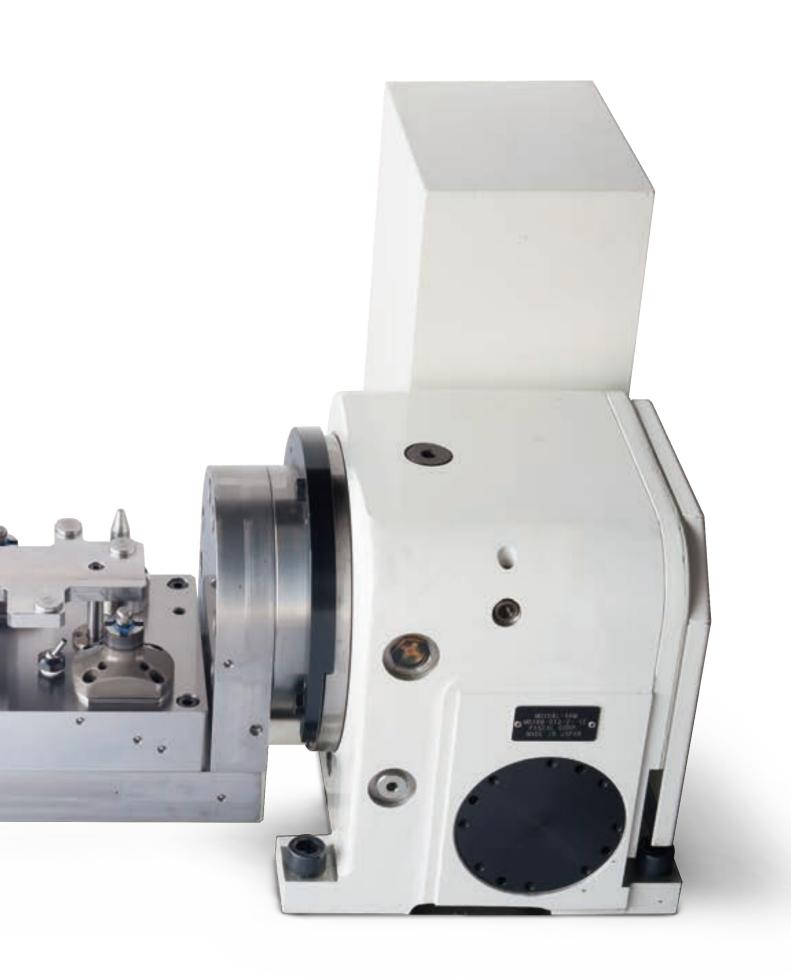
ローラギアカム駆動&ハースカップリングロック 90°インデックステーブル

0.5 sec. 90°インデックスタイム

±5 arcsec. インデックス精度

高速・高精度・高剛性・100万回転 無調整





90°インデックステーブル model MDX



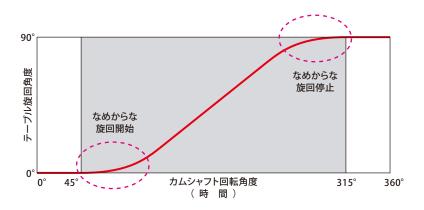
サポートテーブル model MDS



最適なカム曲線が生み出す高速化と耐久性

● ローラギアカム駆動方式は、カム曲線の設定により機械特性に合った滑らかな加速・減速動作が得られます。



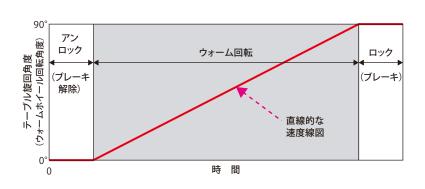


ウォームギアでは・・・

ウォームギアの場合、ウォームホイールの回転角度は、直線的な速度線図になり、またブレーキ動作時間も必要です。 ウォームギアで滑らかな加速・減速(起動・停止)を得るためには、高価なサーボモータ(NC付加軸制御)が必要です。



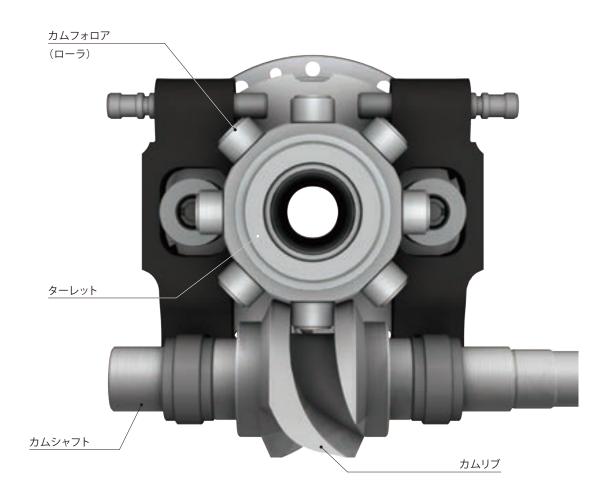
- バックラッシュによるガタツキがあります。 ウォームギアの磨耗による定期的なバック ラッシュ調整が必要です。
- 回転負荷が大きい場合、ウォームシャフトサポートベアリングのメンテナンスが必要になり、耐久性が問題です。

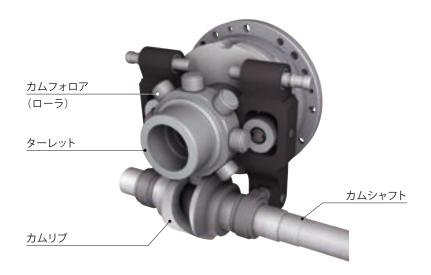


90°インデックスタイム 0.5 秒

優れた運動特性をもつローラギアカム駆動

● ローラギアカムの転がり伝達による優れた運動特性により90°インデックスタイム0.5秒の高速化を実現。転がり伝達により、摩耗は極小。また、駆動機構に無理な負荷がかからず、汎用モータのインバータ制御により高速起動・停止が行なえ、経済性・メンテナンス性に優れています。

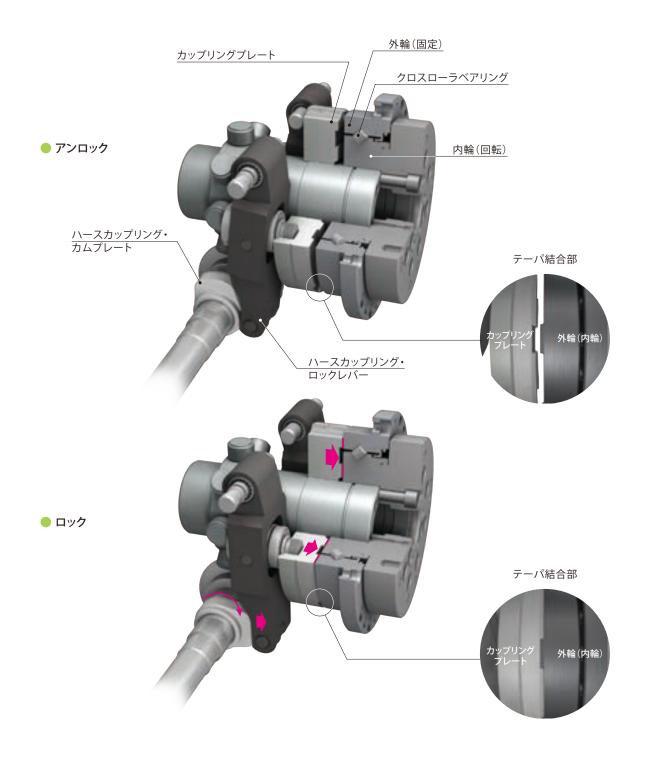




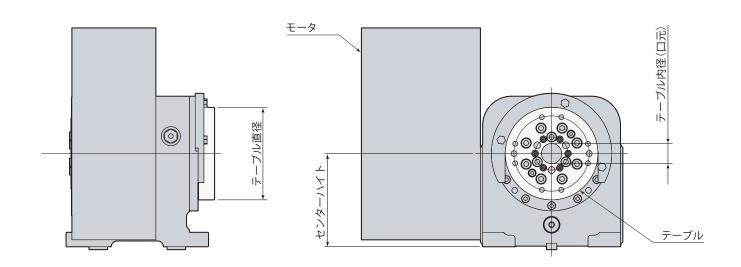
インデックス精度 ±5秒

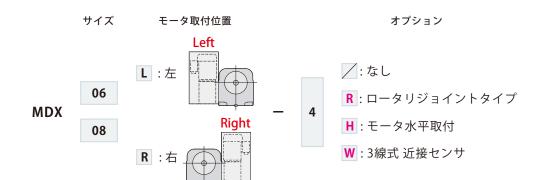
スリーピース・ハースカップリングによる完全メカニカルロック

- インデックスロックに独自のスリーピース・ハースカップリングを採用。テーパ結合による強制的で正確な位置決めが±5秒の高精度インデックス機能を長期間維持し、高速切削、重切削、高精度加工が安定して行なえます。
- 適度に設けられたローラギアカムのバックラッシュによる位置ズレ・ガタをハースカップリングのテーパ結合部で吸収し、所定の割出 位置に機械的かつ確実に位置決め・保持します。切削加工時の負荷トルクや振動に対して高剛性で信頼性が高く、ワークを確実に角 度保持できます。
- ハースカップリングロックは、ローラギアカムの回転とメカニカルに同期しているので、ロック・アンロック動作のタイムラグがなく、 高速インデックスを可能にしています。



90°インデックステーブル





※ 標準仕様は、配線工数が 少ない2線式近接センサを 採用しています。コント ローラ EDX→10ページ をお使いの場合には、3線 式 近接センサを選定して ください。

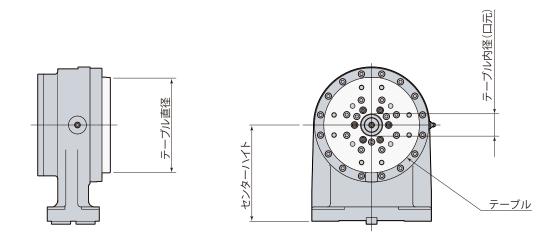
型式		MDX06	MDX08	
テーブル直径	mm	ø160	ø200	
センターハイト	mm	161	185	
テーブル内径(口元)	mm	ø35	ø48	
質量	kg	65	140	
割出し精度	秒	±5		
繰返し精度	秒	5		
インデックス数		90° - 4 position		
90°インデックスタイム(モータ回転速度1800rpm時)	秒	0.5		
許容積載質量 ():サポートテーブル使用時	kg	80 (160)	100 (200)	
許容ワーク慣性モーメント *1	kg·m²	0.91	2.02	
許容負荷(ロック時) ※2	kN	6	10	
許容負荷トルク(ロック時) *2	N·m	742	1032	
許容負荷モーメント(ロック時) *2	N·m	280	357	

※1: 条件により変化します。詳細は**→11ページ**を参照してください。

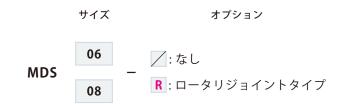
※2: 負荷トルク・負荷モーメントはそれぞれ単独で作用した時の限界値です。

ロータリジョイントタイプは →9ページ を参照してください。

サポートテーブル



薄型・軽量のサポートテーブルです。テーブルと一体化したロータリジョイントを内蔵可能。 MDXのロータリジョイントと合せることで、油空圧ジグをさらに活用できます。



型式		MDS06	MDS08
テーブル直径	mm	ø160	ø200
センターハイト	mm	161	185
テーブル内径(口元)	mm	ø35	ø48
質 量(ロータリジョイントなし)	kg	17	40
質 量(ロータリジョイントあり)	kg	23	51

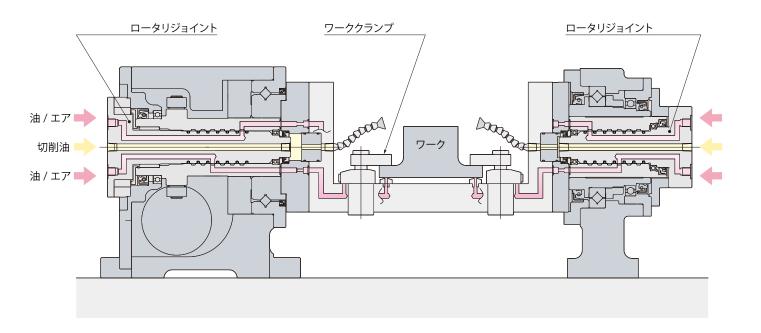
ロータリジョイントタイプは→9ページを参照してください。



8ポート 7MPa

ロータリジョイントタイプ

テーブルと一体化したロータリジョイントを内蔵し、油圧・エア ワーククランプへの対応が容易です。 外付型のロータリジョイントに比べ省スペースであり、マシン加工ストロークを有効に使えます。



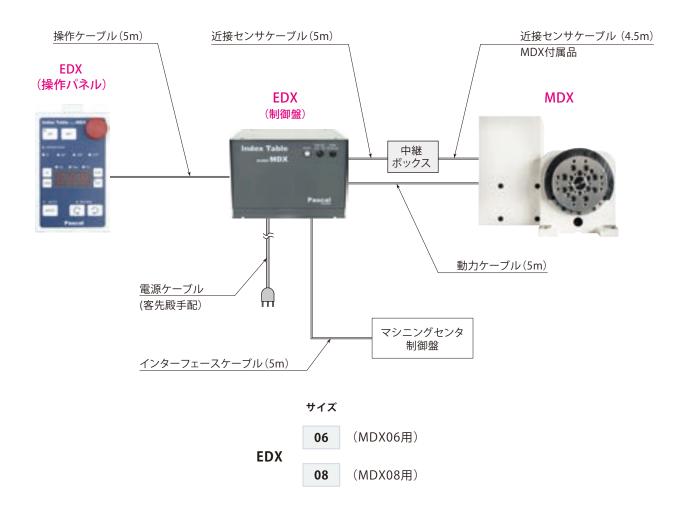


型式		MDX06-4R/MDS06-R	MDX08-R/MDS08-R
油空圧回路		G1/8×6ポート	G1/8×8ポート
油空圧回路 使用流体		一般鉱物系作動油 または エア	
油空圧回路 最高使用圧力	MPa	7.0	
切削油回路		Rc1/8×1ポート	Rc1/4×1ポート
切削油回路 最高使用圧力	MPa	0.3	

- 作動油を使用する場合には、ロータリジョイント内部で隣接する回路への油膜リークが生じます。作動油とエアの両方を使用する際には、作動油回路とエア回路の間にドレン回路を設けてください。(油膜リークを許容できるエア回路の場合には、ドレン回路を設ける必要はありません。)
- 切削油ポートには、フィルタにて ろ過した切削油を供給してください。

コントローラ

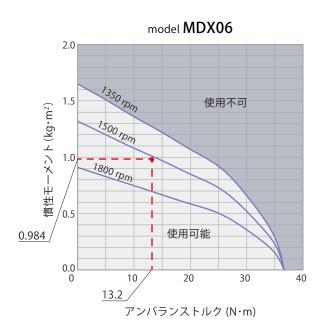
MDXをマシニングセンタのM信号で制御するための1軸コントローラです。 M指令のみで割出動作が完了します。

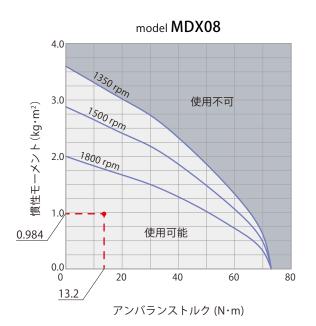


型式		EDX06	EDX08
制御軸数		1軸	
電源		3相 AC200V/220V±10% 50/60Hz	
電源容量	VA	700	1200
信号インターフェース		シリアル信号:操作パネル(RS422) パラレル信号:インターロック	
使用周囲温度	$^{\circ}$ C	0~40	
保管周囲温度	°C	-10 ∼ 60	
質量	kg	20(操作パネル+制御盤)	

許容ワーク慣性モーメント

旋回させることができるワーク質量は、重心位置や形状によって変化します。 ワークに偏心があり、アンバランストルクが作用する場合は、下図の使用可能範囲内でお使いください。





選定例

ワーク・ジグの 総合慣性モーメント 0.984 kg·m²/ 総合アンバランストルク 13.2 N·m の場合

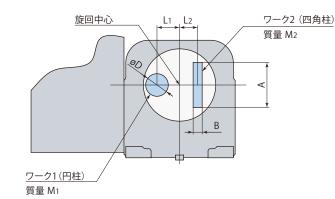
MDX06:モータ回転速度 1500 rpm (90°インデックス - 0.6秒)

MDX08:モータ回転速度 1800 rpm (90°インデックス - 0.5秒)

慣性モーメント・アンバランストルク計算例

許容ワーク慣性モーメントには、慣性モーメント・アンバランストルクの算出が不可欠です。 特に慣性モーメントは、回転体の質量や偏心量のみならず、形状によっても変化します。

計算例:下図の円柱のワーク1と四角柱のワーク2の慣性モーメントIとアンバランストルクTを求めます。



ワーク1(円柱) ワーク2(四角柱)

質量M1 : 60 kg 質量M2 : 55 kg 偏心量L1 : 0.06 m 偏心量L2 : 0.09 m 直径D : 0.12 m ワーク高さA : 0.21 m ワーク幅B : 0.05 m

● 偏心量とは、旋回中心から各ワークの重心までの距離です。

● STEP1: ワーク重心まわりの慣性モーメント [を求める

①ワーク1 (円柱)
$$I_{1A} = \frac{1}{8} \times M_1 \times D^2 = \frac{1}{8} \times 60 \times 0.12^2 = 0.108 \text{ kg·m}^2$$

②ワーク2(四角柱)
$$I_{2A} = \frac{1}{12} \times M_2 \times (A^2 + B^2) = \frac{1}{12} \times 55 \times (0.21^2 + 0.05^2) = 0.214 \text{ kg·m}^2$$

● STEP2: 旋回中心まわりの慣性モーメント 【を求める

①ワーク1 (円柱)
$$I_1 = I_{1A} + M_1 \times L_1^2 = 0.108 + 60 \times 0.06^2 = 0.324 \text{ kg·m}^2$$

②ワーク2(四角柱)
$$I_2 = I_{2A} + M_2 \times L_2^2 = 0.214 + 55 \times 0.09^2 = 0.660 \text{ kg·m}^2$$

● STEP3: アンバランストルク T を求める

①ワーク1(円柱)
$$T_1 = 9.8 \times M_1 \times L_1 = 9.8 \times 60 \times 0.06 = 35.3 \text{ N·m}$$

②ワーク2 (四角柱)
$$T_2 = 9.8 \times M_2 \times L_2 = 9.8 \times 55 \times 0.09 = 48.5 \text{ N·m}$$

■ STEP4: 総合慣性モーメント 【と総合アンバランストルク T を求める

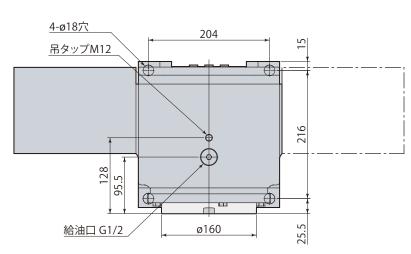
総合慣性モーメント
$$I = I_1 + I_2 = 0.324 + 0.660 = 0.984 \text{ kg·m}^2$$

総合アンバランストルク
$$T = T_2 - T_1 = 48.5 - 35.3 = 13.2 \text{ N·m}$$

※慣性モーメントは相殺されないことにご注意ください。

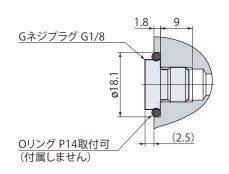
モータ取付位置

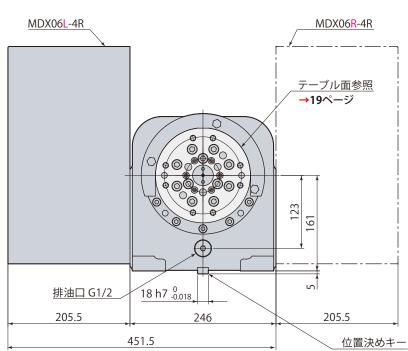
左:MDX06L-4R 右:MDX06R-4R

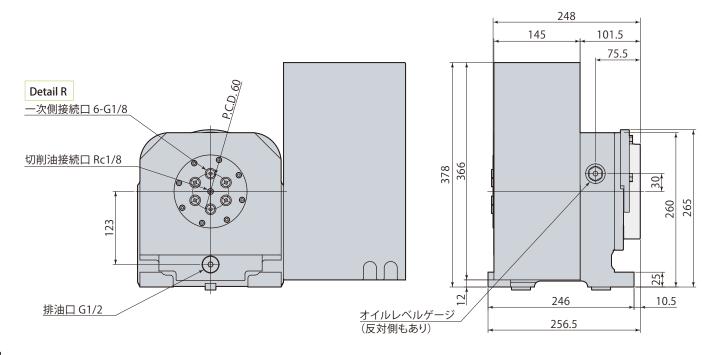


モータ垂直取付

Detail R

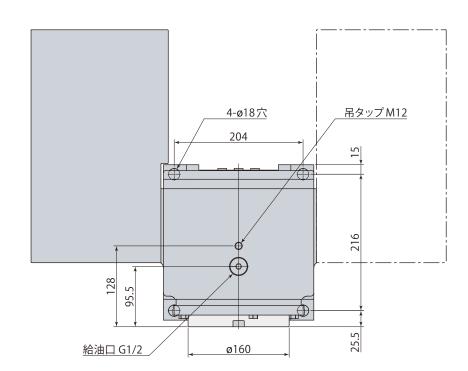






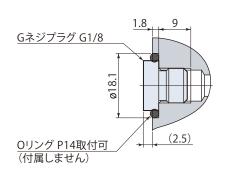


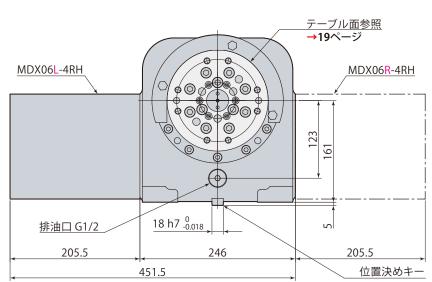
左:MDX06L-4RH 右: MDX06R-4RH



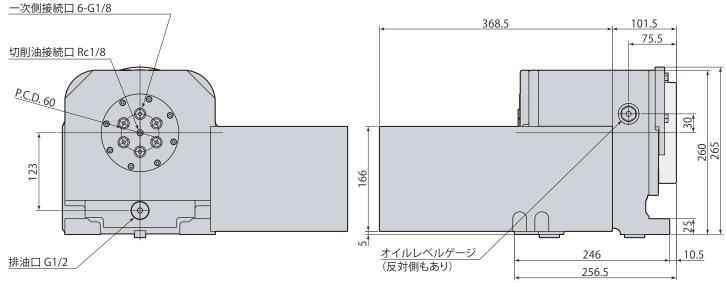
モータ水平取付

Detail R



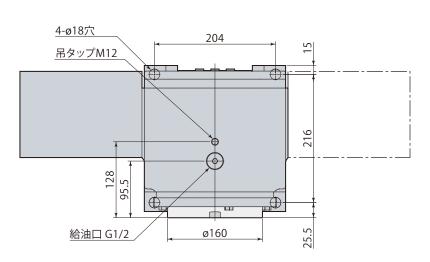


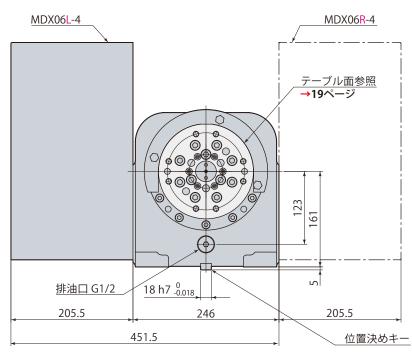
Detail R

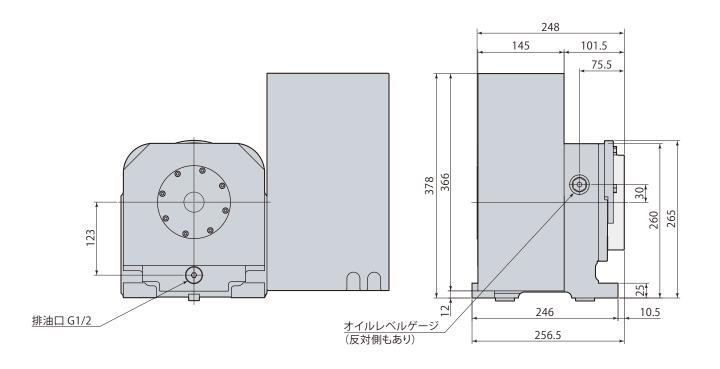


モータ取付位置

左: MDX06L-4 右: MDX06R-4

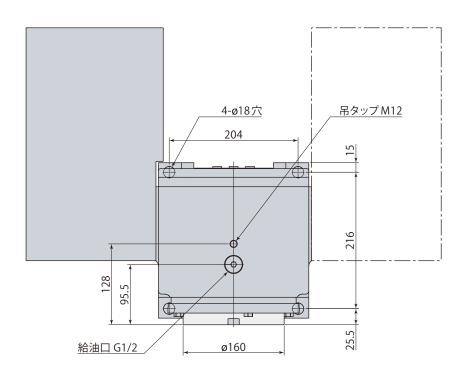


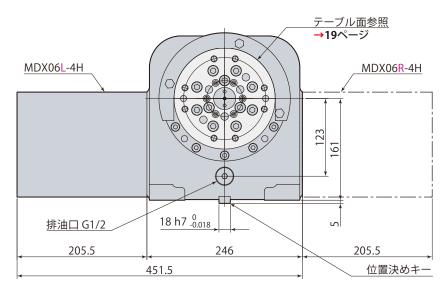


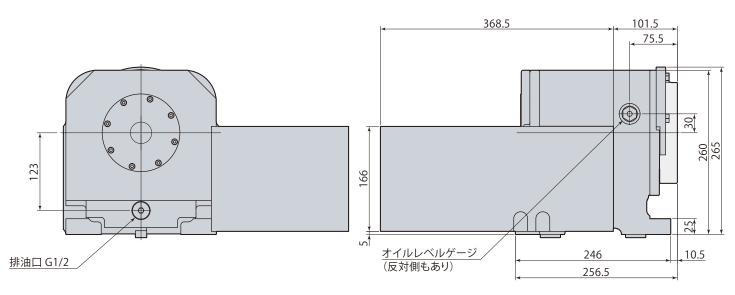


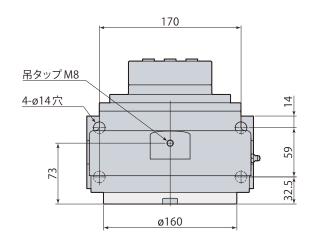
モータ取付位置

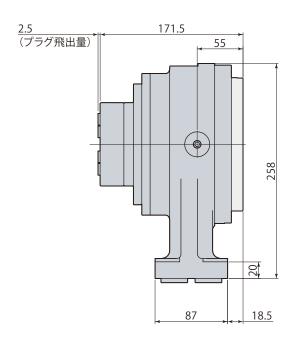
左:MDX06L-4H 右:MDX06R-4H

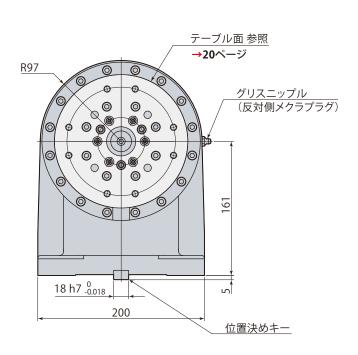


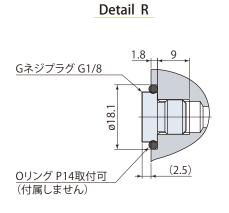


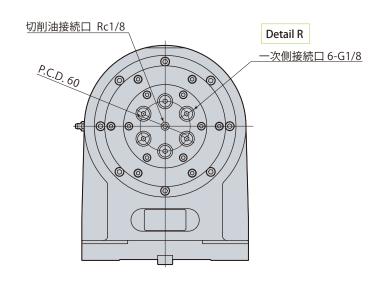


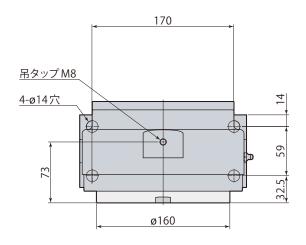


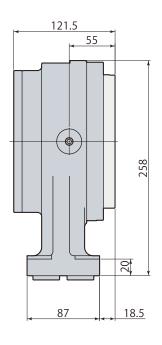


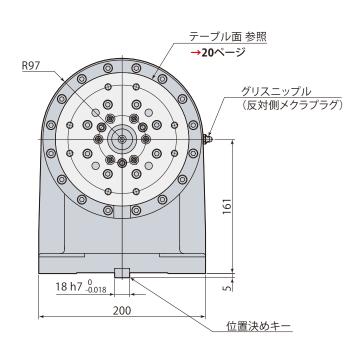


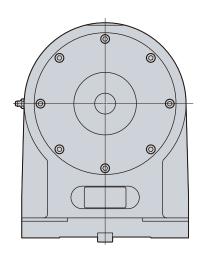






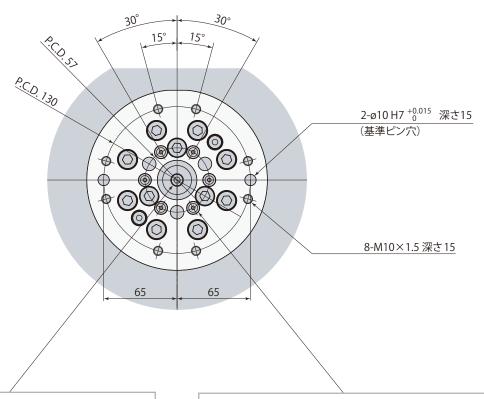


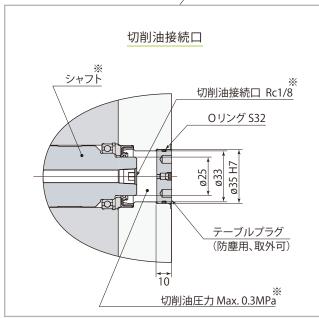


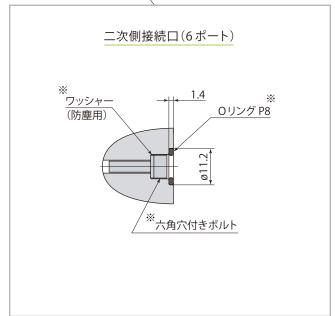


90°インデックステーブル テーブル面

MD<u>X</u>06 共通



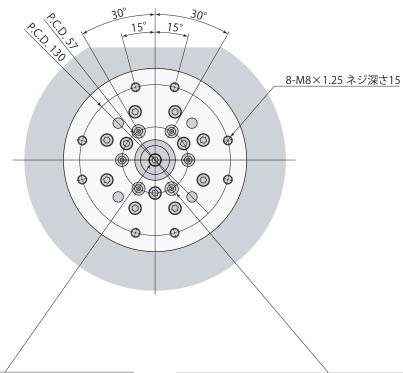


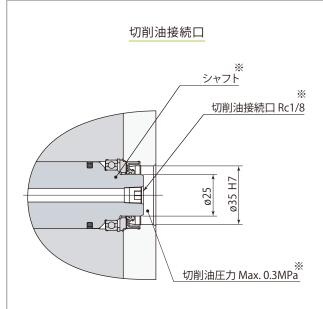


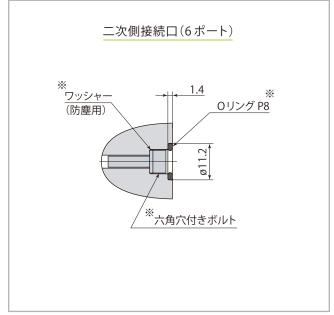
※: ロータリジョイント付きモデルのみです。

サポートテーブル テーブル面

MDS<mark>06</mark> 共通







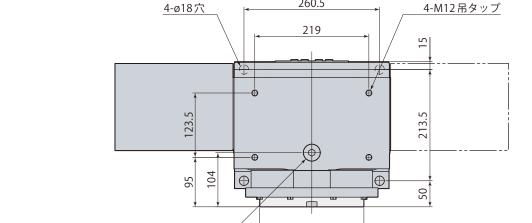
※: ロータリジョイント付きモデルのみです。

260.5

243.5

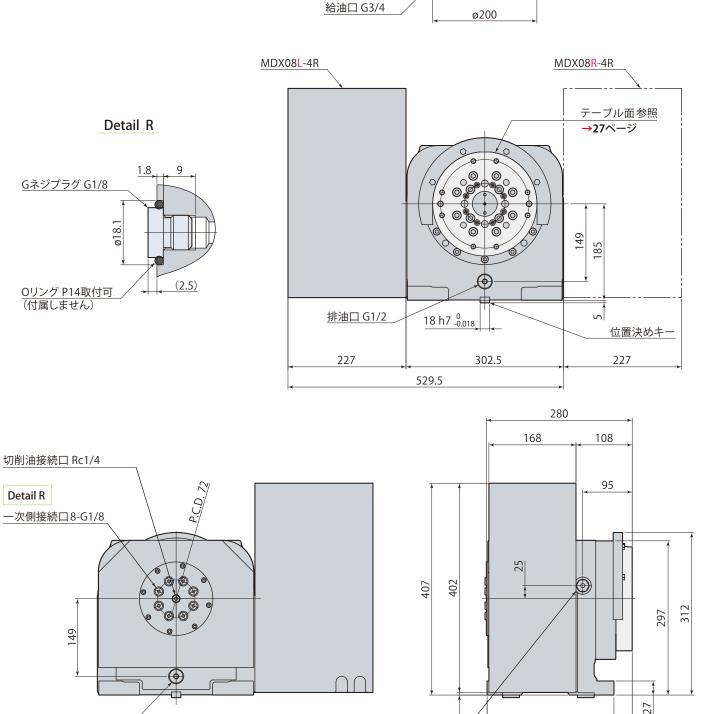
278.5

35



モータ取付位置 左:MDX08L-4R

右:MDX08R-4R

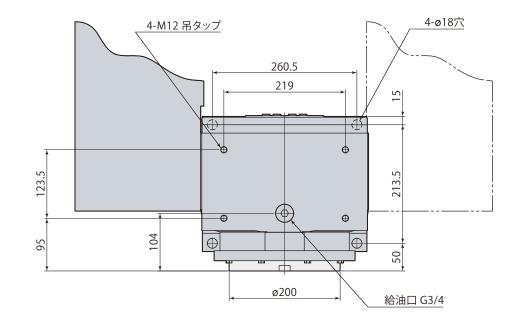


<u>オイルレベルゲージ</u> (反対側もあり)

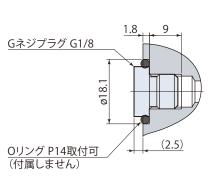
排油口 G1/2

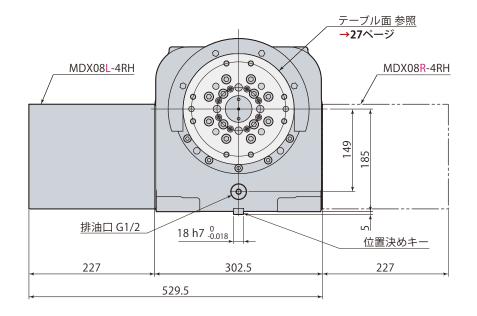


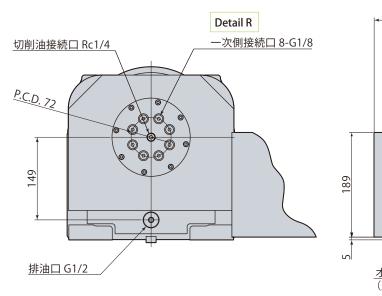
左:MDX08L-4RH 右:MDX08R-4RH

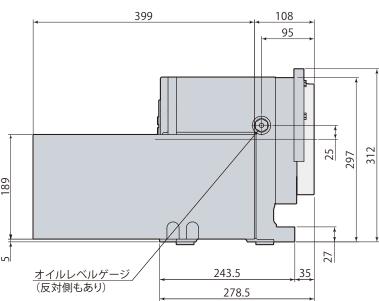


Detail R



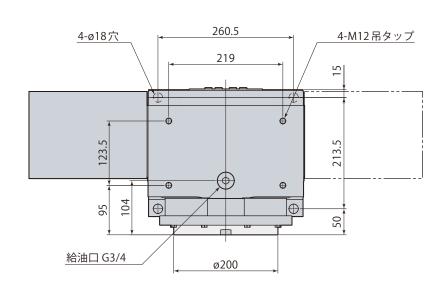


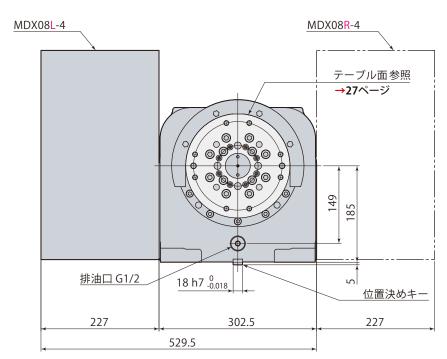


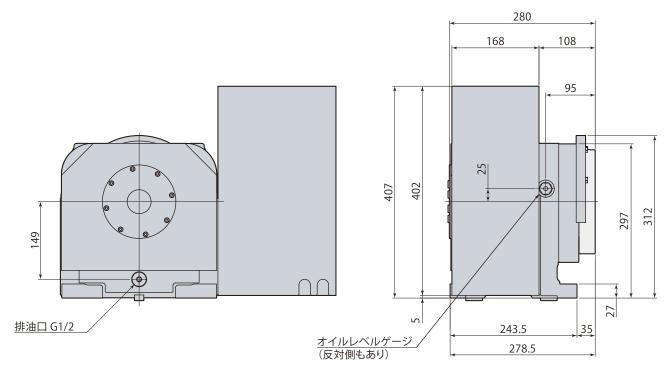


モータ取付位置

左: MDX08L-4 右: MDX08R-4

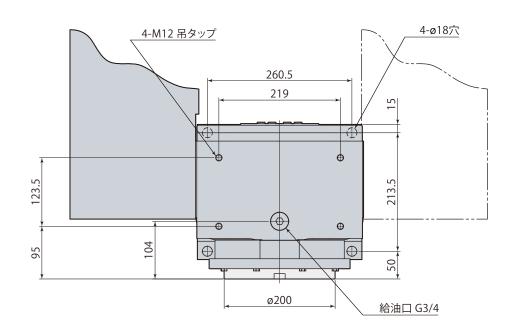


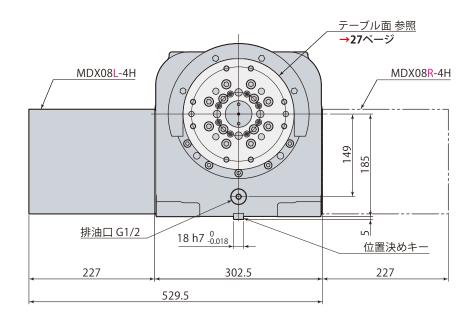


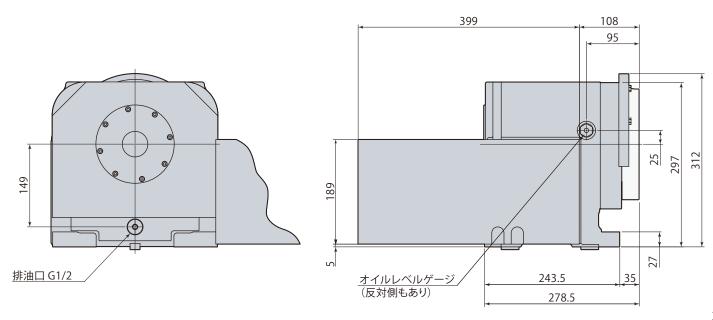


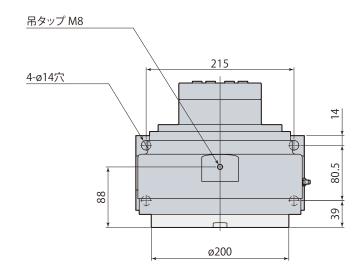
モータ取付位置

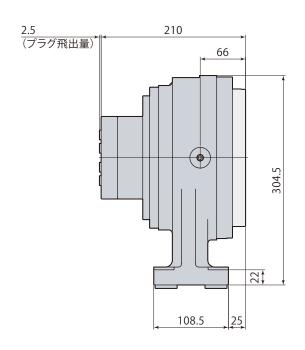
左:MDX08L-4H 右:MDX08R-4H

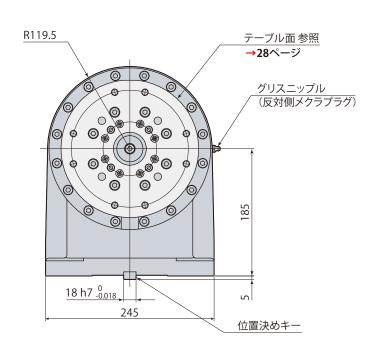


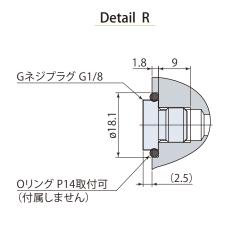


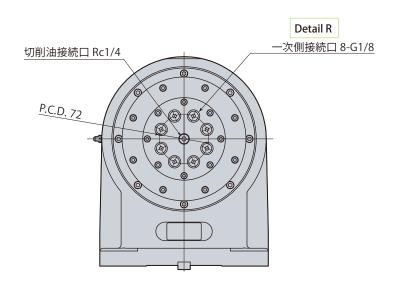


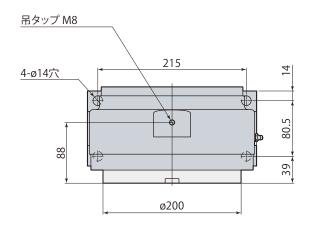


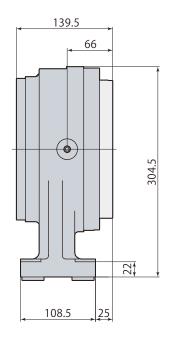


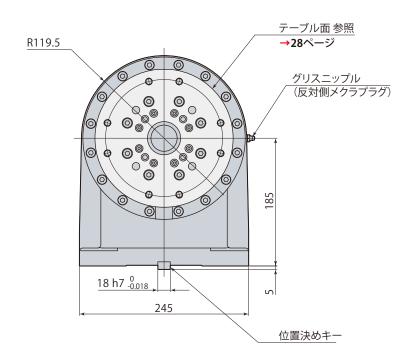


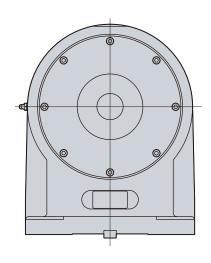






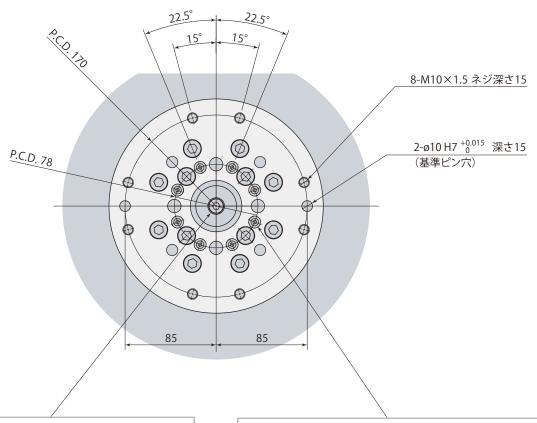


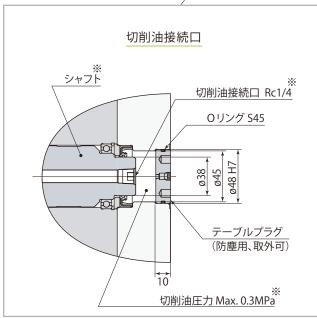


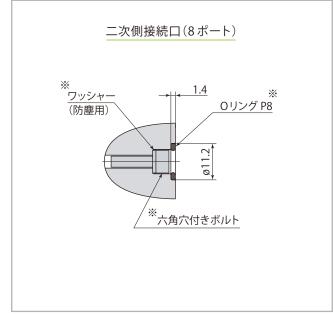


90°インデックステーブル テーブル面

MDX08 共通



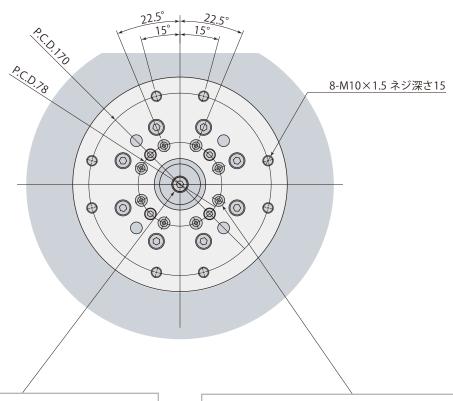


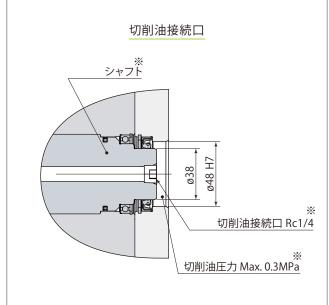


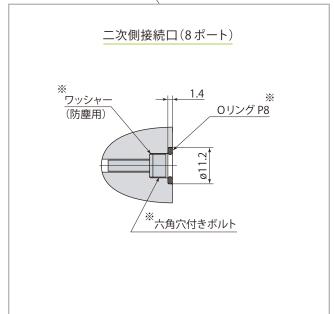
※: ロータリジョイント付きモデルのみです。

サポートテーブル テーブル面

MDS08 共通

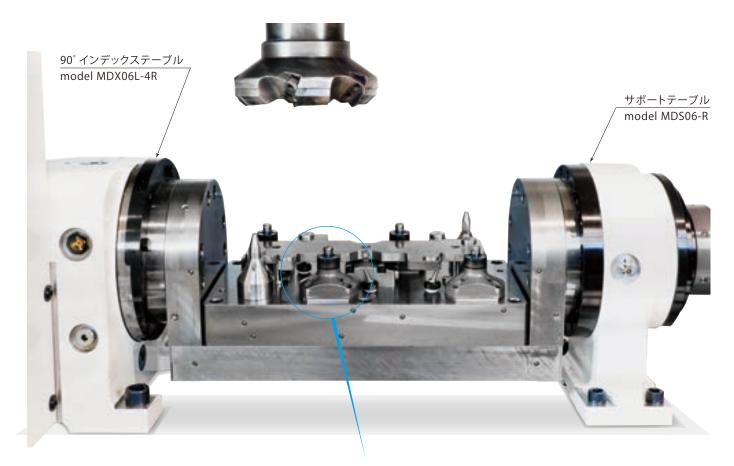






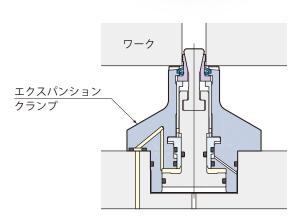
※: ロータリジョイント付きモデルのみです。

量産ジグに

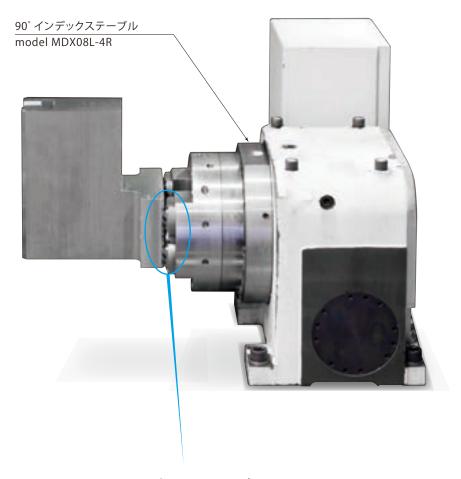


エクスパンションクランプ

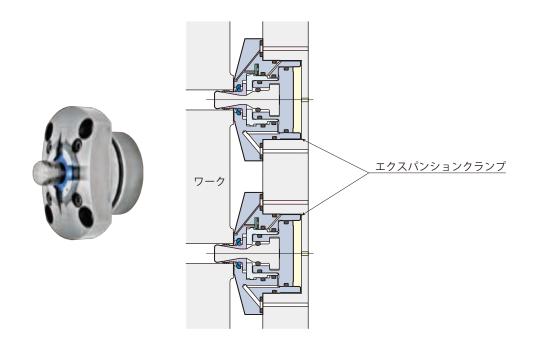




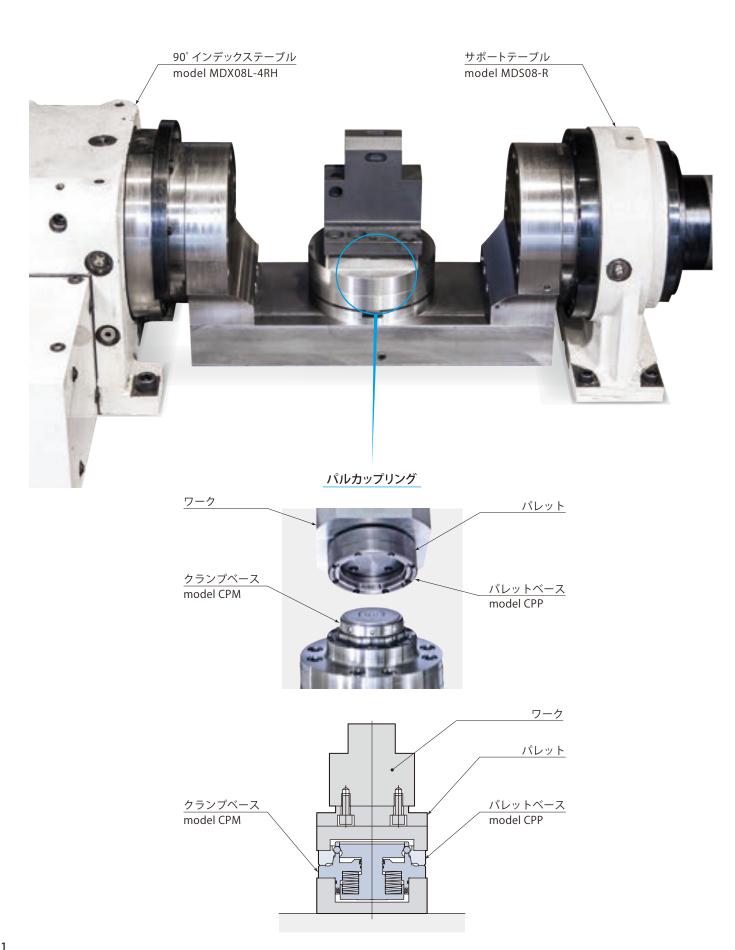
コンパクトに4面加工を



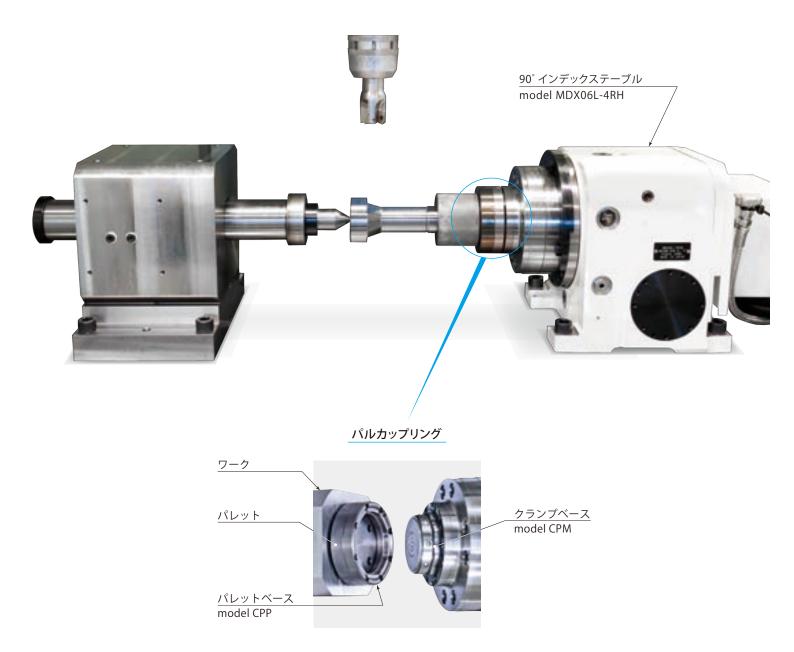
エクスパンションクランプ

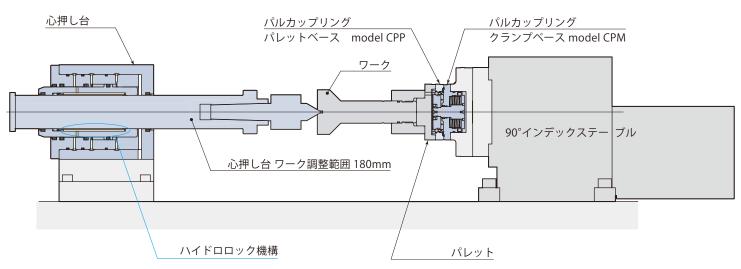


5面加工に

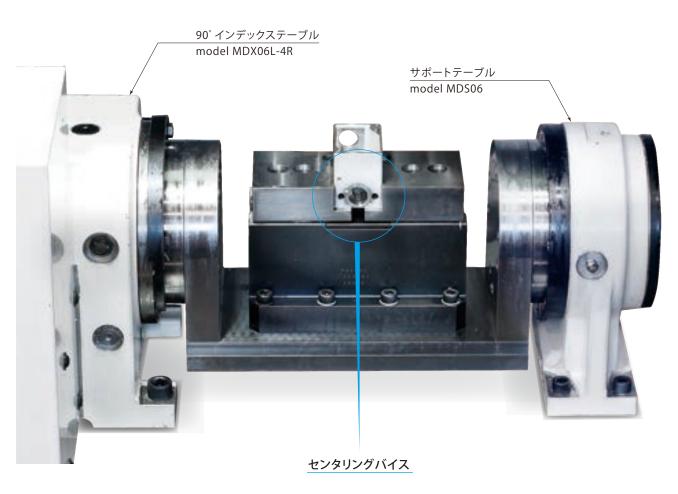


2次加工に

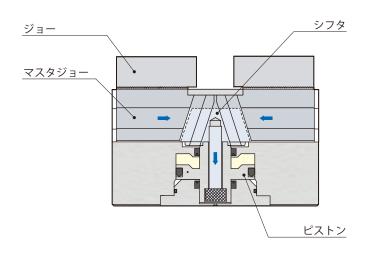




多品種ワーク加工に

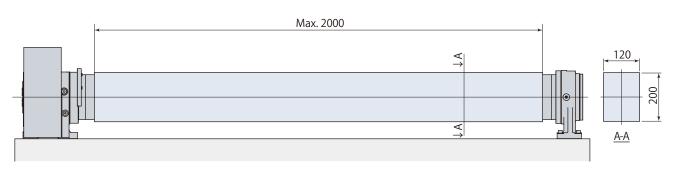






長尺ワークの多面加工に





mm



パスカル株式会社

本社 〒664-8502 兵庫県伊丹市鴻池2丁目14-7 TEL. 072-777-3521 FAX. 072-777-3520

